

	<h1 style="margin: 0;">Préing 1</h1> <h2 style="margin: 0;">Devoir Surveillé 3</h2>	
	<i>Matière : Algèbre</i> <i>Le barème est donné à titre indicatif.</i>	<i>Date : lundi 5 juin 2023</i> <i>Durée : 1h30</i> <i>Nombre de pages : 2</i>

Il sera tenu compte de la qualité de la rédaction et de la précision des justifications. L'usage de tout appareil électronique est interdit. Aucun document n'est autorisé. Le sujet comporte 2 exercices. L'ordre dans lequel ceux-ci sont traités n'est pas imposé.



Exercice 1 :

Soit $g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$ une application linéaire telle que :

$$g(1, 0, 0) = (3, 1, 0) \quad , \quad g(0, 0, 1) = (1, 2, 0) \quad \text{et} \quad \text{Ker}(g) = \{(\lambda, \lambda, \lambda) \mid \forall \lambda \in \mathbb{R}\}.$$

1. Donner une base de $\text{Ker}(g)$ et sa dimension.
2. Donner V un supplémentaire de $\text{Ker}(g)$ dans \mathbb{R}^3 .
3. En utilisant la définition de $\text{Ker}(g)$ déduire que $g(0, 1, 0) = (-4, -3, 0)$. **Penser à**

$$(1, 1, 1) = (1, 0, 0) + (0, 1, 0) + (0, 0, 1).$$

4. Donner la matrice $M_{\mathcal{B}_c}(g)$ de g dans la base canonique \mathcal{B}_c de \mathbb{R}^3

$$\mathcal{B}_c = \{e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)\}.$$

5. Pour un quelconque $(x, y, z) \in \mathbb{R}^3$, trouver l'expression analytique de $g(x, y, z)$.

Exercice 2 :

Soit f un endomorphisme de \mathbb{R}^3 défini par

$$\forall (x, y, z) \in \mathbb{R}^3 \quad ; \quad f(x, y, z) = (2x, y + z, x + y + z)$$

1. Déterminer A la matrice de f dans la base canonique de \mathbb{R}^3

$$\mathcal{B}_c = \{e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)\}.$$

2. Calculer $\det(A)$. Est-ce que f est un isomorphisme de \mathbb{R}^3 ?
3. Déterminer une base de $\text{Ker}(f)$ et une base de $\text{Im}(f)$. Donner la dimension de $\text{Ker}(f)$ et le rang de f (dimension de $\text{Im}(f)$ l'espace image de f).
4. Montrer que $\mathbb{R}^3 = \text{Ker}(f) \oplus \text{Im}(f)$.

5. On considère la famille de vecteurs \mathcal{B} de \mathbb{R}^3 suivante :

$$\mathcal{B} = \{v_1 = (0, -1, 1), v_2 = (0, 1, 1), v_3 = (2, -1, 0)\}$$

- (a) Montrer que \mathcal{B} est une base de \mathbb{R}^3 .
- (b) Déterminer T la matrice de f dans la base \mathcal{B} .
- (c) Pour tout $n \in \mathbb{N}^*$, montrer que

$$T^n = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 2^n & n2^{n-1} \\ 0 & 0 & 2^n \end{pmatrix}$$

6. On appelle matrice de passage de la base \mathcal{B}_c à la base \mathcal{B} la matrice P de \mathcal{M}_3 dont les colonnes sont les coordonnées des vecteurs de \mathcal{B} exprimées dans la base \mathcal{B}_c .

On appelle matrice de passage de la base \mathcal{B} à la base \mathcal{B}_c la matrice P^{-1} de \mathcal{M}_3 dont les colonnes sont les coordonnées des vecteurs de \mathcal{B}_c exprimées dans la base \mathcal{B} .

- (a) Calculer la matrice P et la matrice P^{-1} .
- (b) Ecrire A en fonction de T , P et P^{-1} .
- (c) Recalculer la matrice P^{-1} par une autre méthode. (la méthode de Gausse-Jordan ou la méthode de comatrice).