

TD n°3: potentiel électrique

Exercice 1

1. Déterminer les coordonnées de $\vec{\text{grad}} f$ où f est le champ scalaire suivant :

a. $f(x, y, z) = xy^2 - yz^2$

b. $f(x, y, z) = xyz \cdot \sin(xy)$

$$f(x, y, z), \quad df = \frac{\partial f}{\partial x} dx + \frac{\partial f}{\partial y} dy + \frac{\partial f}{\partial z} dz = \vec{\text{grad}} f \cdot \vec{dl}$$

avec

$$\vec{\text{grad}} f = \begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} \\ \frac{\partial f}{\partial y} \\ \frac{\partial f}{\partial z} \end{vmatrix}; \quad \vec{dl} = \begin{vmatrix} dx \\ dy \\ dz \end{vmatrix} \quad \text{en coord. cartésiennes}$$

a) $f(x, y, z) = xy^2 - yz^2$

$$\vec{\text{grad}} f = \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = 1 \cdot y^2 - 0 = y^2 \quad \text{car} \quad \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right)_{y, z \text{ constantes}}$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) = x \cdot 2y - 1 \cdot z^2 = 2xy - z^2$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial z} \right) = 0 - y \cdot 2z = -2yz$$

b) $f(x, y, z) = xyz \sin(xy)$

$$\vec{\text{grad}} f = \left(\frac{\partial f}{\partial x} \right) = 1 \cdot y \cdot z \sin(xy) + xyz \cdot (y) \cos(xy) = yz \sin(xy) + xyz^2 \cos(xy)$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial y} \right) = x \cdot 1 \cdot z \sin(xy) + xyz \cdot (x) \cos(xy) = xz \sin(xy) + xy^2 z \cos(xy)$$

$$\left(\frac{\partial f}{\partial z} \right) = xy \cdot 1 \cdot \sin(xy) = xy \sin(xy)$$

Exercice 2

On donne le champ scalaire $f(x, y, z) = x^2 + y^2 + z^2$. Calculer $\overrightarrow{\text{grad}} f$.

coordonnées cartésiennes

$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial x} = 2x & = 2x \\ \frac{\partial f}{\partial y} = 2y & \\ \frac{\partial f}{\partial z} = 2z & \end{vmatrix} = 2 \begin{vmatrix} x \\ y \\ z \end{vmatrix} = 2 \overrightarrow{OM}$$

on peut écrire $f(x, y, z) = r^2 = f(r)$ en sphérique

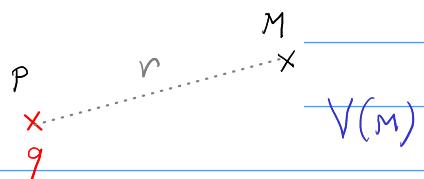
$$\overrightarrow{\text{grad}} f = \begin{vmatrix} \frac{\partial f}{\partial r} = 2r & = 2r \vec{u}_r = 2 \overrightarrow{OM} \\ \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial \theta} = 0 & \\ \frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial f}{\partial \varphi} = 0 & \end{vmatrix}$$

Exercice 3

Le potentiel créé par une charge ponctuelle en un point M , situé à la distance r de la charge q est :

$$V(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r} = V(r)$$

Calculer le champ électrostatique \vec{E} qui dérive du potentiel V .



- $\vec{E} = -\overrightarrow{\text{grad}} V$ par définition
système de coordonnées cylindriques ou sphériques

$$\vec{E} = -\overrightarrow{\text{grad}} V = -\left(\frac{\partial V}{\partial r} \right) = -\frac{q}{4\pi\epsilon_0 r} \frac{\partial}{\partial r} \left(\frac{1}{r} \right) = -\frac{q}{4\pi\epsilon_0} \left(-\frac{1}{r^2} \right) = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2}$$

$$-\frac{1}{r} \left(\frac{\partial V}{\partial \theta} \right) = 0$$

$$-\frac{1}{r \sin \theta} \left(\frac{\partial V}{\partial \varphi} \right) = 0$$

$$\vec{E} = -\overrightarrow{\text{grad}} V = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{e}_r = \frac{q}{4\pi\epsilon_0 r^2} \vec{u}_{PM}$$



loi de Coulomb

$\rightarrow \text{à } r \rightarrow \infty : \text{pas de charges}$

Exercice 6

Reprendre l'exercice 8 du TD2 de la sphère chargée uniformément en surface de densité σ et calculer le potentiel engendré par une telle distribution en tout point de l'espace.

$$r < R : q_{\text{int}} = 0$$

$$\boxed{E_1 = 0}$$

$$r > R : q_{\text{int}} = Q = 4\pi R^2 \sigma$$

$$\boxed{E_2 = \frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R^2}{r^2} \right)}$$



$$\vec{E} = E(r) \vec{u}_r$$

discontinuité à la traversée
de la surface chargée

Calcul du potentiel V :

coordonnées sphériques :

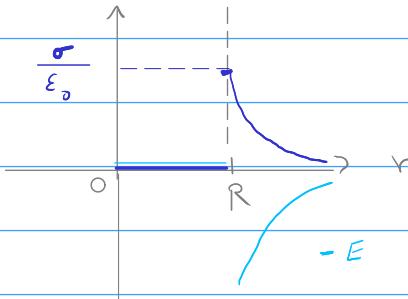
$$d\overrightarrow{OM} =$$

$$\begin{aligned} dr & (\vec{u}_r) \\ r \sin \theta d\phi & (\vec{u}_\theta) \\ r \sin \theta d\theta & (\vec{u}_\varphi) \end{aligned}$$

Potentiel V est donné par : $\vec{E} = -\vec{\text{grad}} V$ avec $V(r, \theta, \varphi)$?

$$\begin{aligned} -\vec{\text{grad}} V &= \left| \begin{aligned} -\frac{\partial V}{\partial r} &= -\frac{dV(r)}{dr} = E(r) \quad (\vec{u}_r) \\ -\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} &= 0 \quad (\vec{u}_\theta) \\ -\frac{1}{r \sin \theta} \frac{\partial V}{\partial \varphi} &= 0 \quad (\vec{u}_\varphi) \end{aligned} \right. \quad \text{car } \vec{E} = E(r) \vec{u}_r \\ &\Rightarrow V(r) \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \left(\frac{dV(r)}{dr} \right) = -E(r) = \begin{cases} 0 & (r < R) \\ -\frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R^2}{r^2} \right) & (r > R) \end{cases}$$



$$V(r) = - \int_0^r E(r) dr + C$$

Δ constante

d'intégration

$\leftrightarrow V$ défini à une constante près

Dans le cas d'une distribution surfacique de charges, le potentiel électrique est défini sur la surface chargée et il est continu à la traversée de la surface: $V(r=R^-) = V(r=R^+)$

Condition de continuité \Rightarrow on trouve la "constante pris"

$$\left(\frac{dV}{dr} \right) = -E(r) = \begin{cases} 0 & (r < R) \\ -\frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R^2}{r^2} \right) & (r > R) \end{cases}$$

$$\bullet \quad r < R : \frac{dV}{dr} = 0 \Rightarrow V(r < R) = \int_0^R dr = K_1$$

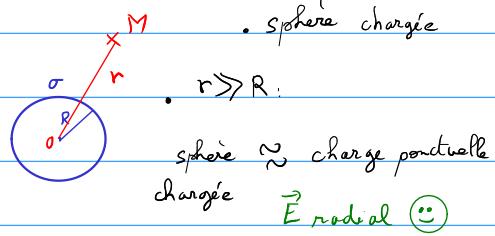
$$r > R : \frac{dV}{dr} = -\frac{\sigma}{\epsilon_0} \frac{R^2}{r^2}$$

$$V(r > R) = \int \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} - \frac{1}{r^2} dr = \frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{1}{r} + K_2$$

constante

① condition de continuité : $V(r=R^+) = V(r=R^-)$

$$\frac{\sigma R^2}{\epsilon_0} \frac{1}{R} + K_2 = K_1$$



$$\Rightarrow K_1 = \frac{\sigma R}{\epsilon_0} + K_2 \quad \text{donc}$$

$$V(r) = \begin{cases} V(r) = \left(\frac{\sigma}{\epsilon_0}\right) R + K_2 & (r \leq R) \\ V(r) = \left(\frac{\sigma}{\epsilon_0}\right) \frac{R^2}{r} + K_2 & (r \geq R) \end{cases}$$

$$\leftarrow V(r \rightarrow \infty) = 0 \Rightarrow K_2 = 0$$

Remarque : $V(r \rightarrow \infty) = 0$

$$\cdot \text{charge ponctuelle } q : V(r) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q}{r} + V_0$$

analyse dimensionnelle :

$$\sigma = \frac{\partial q}{\partial S} \quad [V] = [E \times r] = [E] \times L = \left(\frac{[q]}{[\epsilon_0] [r^2]} \right) \times L = \frac{[\sigma] \cancel{L}}{[\epsilon_0] L^2} = \frac{[\sigma]}{[\epsilon_0]} \times L$$

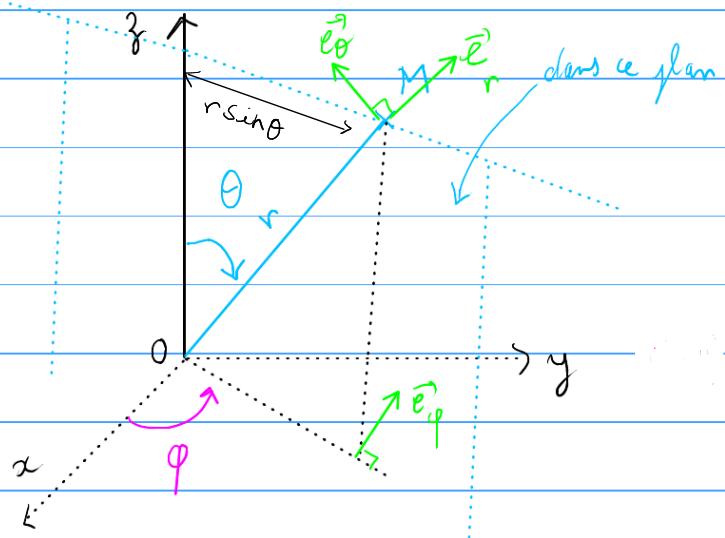
Exercice 4 – Symétrie axiale *

Un champ de vecteur \vec{E} dérive d'un potentiel V qui a la symétrie de révolution autour de l'axe (Oz).

On se place dans un plan contenant l'axe (Oz). Dans ce plan, on adopte les coordonnées polaires, et l'on pose $\theta = (\overrightarrow{Oz}, \overrightarrow{OM})$. Le potentiel V a alors pour expression :

$$\hookrightarrow V = \left(\frac{K}{r^3} \right) (3 \cos^2 \theta - 1)$$

Déterminer les composantes du champ \vec{E} .



$$\bullet \theta = (\overrightarrow{Oz}, \overrightarrow{OM}) \Rightarrow \begin{array}{l} \text{coordonnées} \\ \text{sphériques} \end{array}$$

$$\text{ici } V(r, \theta, \varphi) = \left(\frac{K}{r^3} \right) (3 \cos^2 \theta - 1)$$

$$\bullet \vec{E} = - \vec{\nabla} V =$$

$$d\overrightarrow{OM} = \begin{vmatrix} dr \\ r \cos \theta \\ r \sin \theta \end{vmatrix}$$

$$\frac{d}{dr}(r^n) = nr^{n-1}$$

$$-\frac{\partial V}{\partial r} = -K \frac{d(\frac{1}{r^3})}{dr} (3\cos^2\theta - 1)$$

$$-\frac{1}{r} \frac{\partial V}{\partial \theta} = -\frac{1}{r} \frac{K}{r^3} (3 \frac{d(\cos^2\theta)}{d\theta} - 0)$$

$$V(r, \theta) = \frac{K}{r^3} (3\cos^2\theta - 1)$$

$$\vec{E} = -K (-3) r^{-4} (3\cos^2\theta - 1) = \left(\frac{3K}{r^4}\right) (3\cos^2\theta - 1) \quad (\vec{e}_r)$$

$$-\frac{K}{r^4} (3 \times 2(-\sin\theta) \cos\theta) = \left(\frac{3K}{r^4}\right) (2\sin\theta \cos\theta) \quad (\vec{e}_\theta)$$

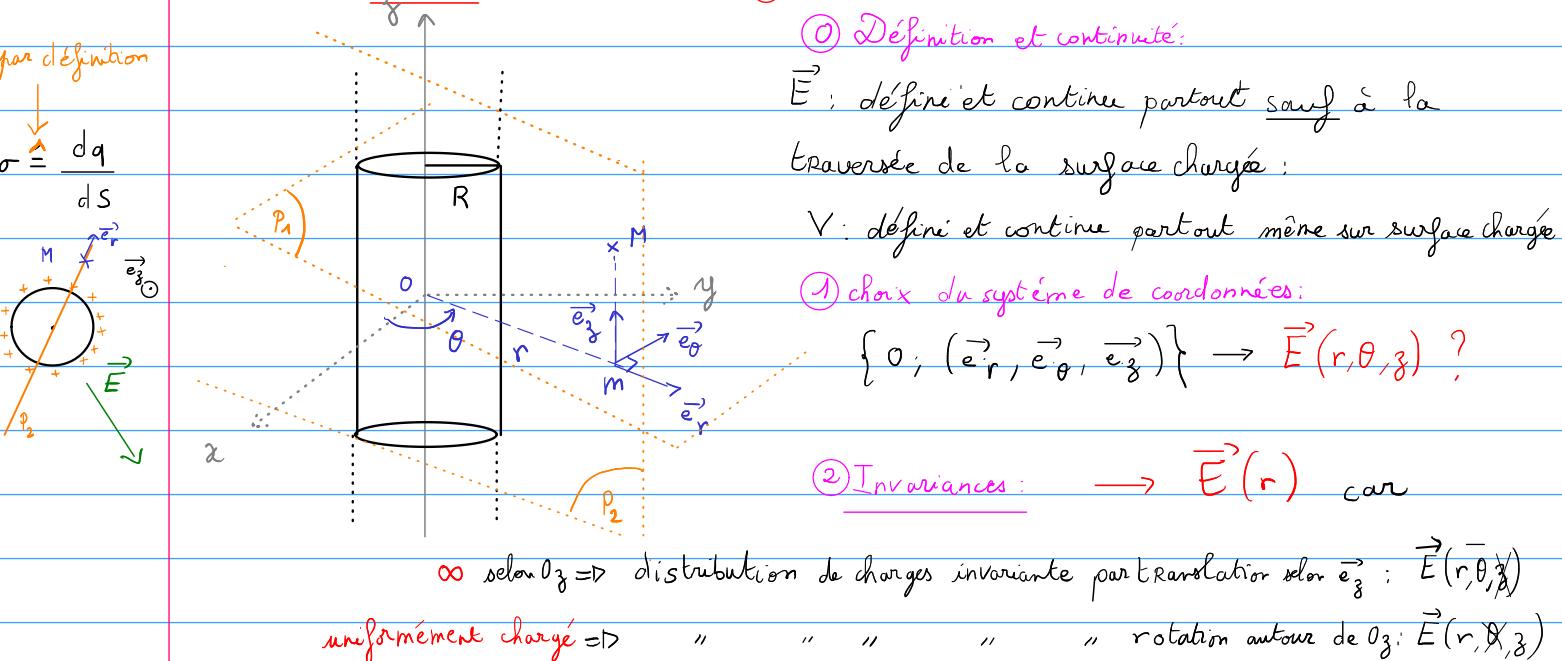
$$\text{rg: } [V] = [E] \times L \quad \text{donc} \quad [E] = \frac{[V]}{L}$$

Exercice 5 – Symétrie cylindrique

Soit un cylindre de rayon R et de hauteur ∞ . Déterminer le potentiel électrostatique créé par la distribution surfacique de charges de densité σ répartie uniformément dans ce cylindre.

par définition

$$\sigma = \frac{dq}{ds}$$



① Définition et continuité:

\vec{E} : défini et continu partout sauf à la traversée de la surface chargée :

V : défini et continu partout même sur surface chargée

② Choix du système de coordonnées:

$$\{0; (\vec{e}_r, \vec{e}_\theta, \vec{e}_z)\} \rightarrow \vec{E}(r, \theta, z) ?$$

③ Invariances: $\rightarrow \vec{E}(r)$ car

∞ selon $\theta_z \Rightarrow$ distribution de charges invariante par translation selon \vec{e}_z : $\vec{E}(r, \theta, z)$

uniformément chargé \Rightarrow " " " " " rotation autour de 0_z : $\vec{E}(r, \theta, z)$

④ Symétries: $\vec{E} \in$ plan de symétrie (Π) et $\vec{E} \perp$ plan d'antisymétrie (Π')

$\hookrightarrow P_1 = (M; \vec{e}_r, \vec{e}_\theta)$ plan de symétrie: $\vec{E} \in P_1$

$\hookrightarrow P = (M; \vec{e}_z, \vec{e}_\theta)$ " dévoile" pas la distribution de charges Δ

$\hookrightarrow P_2 = (M, \vec{e}_r, \vec{e}_z)$ plan de symétrie: $\vec{E} \in P_2$

$$\vec{E} \in (P_1 \cup P_2)$$



$$\vec{E} = E \vec{e}_r = E(r) \vec{e}_r \quad \vec{E} \text{ radial}$$

④ Théorème de Gaus: a) surface de Gaus: S_G surface fermée incluant tout ou une portion de la distribution de charges

S_G : cylindre (fermé) de hauteur h et de rayon r

b) Théorème de Gaus

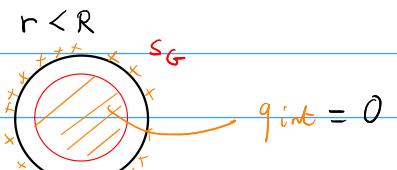
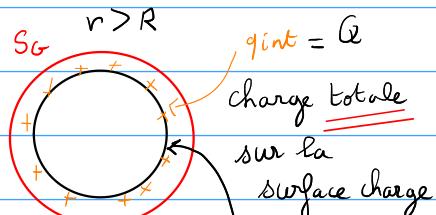
$$\Phi(\vec{E}) = \oint_{S_G} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \frac{q_{int}}{\epsilon_0}$$

$$\begin{aligned} \Phi(\vec{E}) &= \oint_{S_G} \vec{E} \cdot d\vec{S} = \iint_{S_1} \vec{E} \cdot d\vec{S}_1 + \iint_{S_2} \vec{E} \cdot d\vec{S}_2 + \iint_{S_3} \vec{E} \cdot d\vec{S}_3 \\ &= \oint_{S_G} E(r) \vec{e}_r \cdot d\vec{S}_r \end{aligned}$$

$$d\vec{OM} = dr \vec{e}_z \rightarrow d\vec{S} = \begin{cases} r d\theta dz \vec{e}_r = dS_r \\ dr dz \vec{e}_\theta = dS_\theta \\ r dr d\theta \vec{e}_z = dS_z \end{cases}$$

$$\Phi(\vec{E}) = \iint_{\theta=0}^{2\pi} \iint_{z=-h/2}^{h/2} E(r) r d\theta dz = E(r) r \int_0^{2\pi} d\theta \int_{-h/2}^{h/2} dz = \underbrace{2\pi h r E(r)}_{S_3}$$

c) q_{int} :



$$Q = \iint_{S_G} dq = \iint_{S_G} \sigma dS = \sigma \iint_{S_G} dS = \sigma \times 2\pi R h$$

$\underset{\text{uniform}}{\text{Simplification}}$

$\underset{\text{S_G de hauteur } h \text{ et rayon } R}{=}$

$$[\vec{E}] = [\sigma] - \frac{[q]}{[\epsilon_0] L^2} \frac{1}{[\epsilon_0]}$$

donc : $\hookrightarrow r < R$: $\vec{E} = E(r < R) \vec{e}_r = \vec{0}$

$\hookrightarrow r > R$: $\vec{E} = E(r > R) \vec{e}_r = \left(\frac{\sigma}{\epsilon_0} \right) \left(\frac{R}{r} \right) \vec{e}_r$

$$\Phi(\vec{E}) = 2\pi r h E(r) = \frac{\sigma 2\pi R h}{\epsilon_0}$$

⑤ Potentiel électrique : \hookrightarrow Symétrie cylindrique : coord. cylindriques
 \hookrightarrow distribution surfacique $\sigma \Rightarrow V$ défini continu partout même sur la surface

$$\vec{E} = -\vec{\text{grad}} V = \begin{cases} E(r < R) \vec{e}_r = \vec{0} \\ E(r > R) \vec{e}_r = \left(\frac{\sigma}{\epsilon_0}\right) \left(\frac{R}{r}\right) \vec{e}_r \end{cases}$$

donc $\vec{E} = -\vec{\text{grad}} V = \begin{cases} -\frac{\partial V}{\partial r} = -\frac{dV(r)}{dr} (\vec{e}_r) \\ -\frac{\partial V}{r \partial \theta} = 0 \quad (\vec{e}_\theta) \quad \Rightarrow V(r) \text{ indépendant de } \theta \text{ et } z \\ -\frac{\partial V}{\partial z} = 0 \quad (\vec{e}_z) \end{cases}$

car $dV = \vec{\text{grad}} V \cdot d\vec{l}$ donc ici :

$$E_r = -\frac{dV}{dr} = \begin{cases} 0 & (r < R) \\ \frac{\sigma}{\epsilon_0} \left(\frac{R}{r}\right) & (r > R) \end{cases} \quad (1)$$

(2)

et 2 conditions limites : $V(R^+) = V(R^-)$

$\Delta V(r \rightarrow \infty) \neq 0$ car il y a des charges à l'infini (cylindre chargé de hauteur infinie)

$$(1) 0 < r < R : \frac{dV}{dr} = 0 \Rightarrow V(r) = K_1 \text{ constante}$$

$$(2) r > R : \frac{dV}{dr} = -\left(\frac{\sigma}{\epsilon_0}\right) \left(\frac{R}{r}\right) \Leftrightarrow V(r) = - \int_{R}^{r} \left(\frac{\sigma}{\epsilon_0}\right) \left(\frac{R}{u}\right) du + K_2$$

$$(x) V(r) = -\left(\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \left(\int_{R}^r \frac{du}{u} \right) = -\left(\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \left[\ln(u) \right]_R^r + K_2$$

$$= +\left(\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \ln\left(\frac{R}{r}\right) + K_2$$

$$\left(\ln(r) - \ln(R) \right) = \ln\left(\frac{r}{R}\right)$$

Si non $V(r=R) = 0$ si pas de K_2 Δ

ou sans préciser les bornes : $V(r) = \left(-\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \int \frac{du}{u} = -\left(\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \ln r + K_2$ (*)

continuité à la surface : $V(R^-) = V(R^+)$ ou $V(r=R^-) = V(r=R^+)$

$$(*) \quad K_1 = \left(\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \ln\left(\frac{R}{R}\right) + K_2 = K_2$$

$$V(r \leq R) = K_1$$

$$\underbrace{\ln 1}_{=0}$$

$$V(r > R) = \left(\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \ln\left(\frac{R}{r}\right) + K_1$$

il reste une constante K_1
car il n'y a qu'une condition limite en $r=R$.

ou (**): $V(r=R^-) = V(r=R^+)$ continuité à la surface

$$K_1 = K_2 + \left(-\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \ln(R)$$

$$\hookrightarrow K_2 = K_1 + \left(\frac{\sigma R}{\epsilon_0}\right) \ln R ; \text{ il ne reste qu'une constante d'intégration.}$$

$$V(r \leq R) = K_1$$

$$V(r > R) = K_1 + \frac{\sigma R}{\epsilon_0} \left(\ln R - \ln r \right) = K_1 + \frac{\sigma R}{\epsilon_0} \ln\left(\frac{R}{r}\right)$$

