

Chapitre 5

Matrices

5.1 Opérations sur les matrices

5.1.1 Définition

Définition 5.1. Soient $n, p \in \mathbf{N}^*$. On appelle matrice à n lignes et p colonnes à coefficients dans \mathbf{K} , un tableau à n lignes et p colonnes d'éléments de \mathbf{K} . On note une telle matrice

$$M = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{np} \end{pmatrix}.$$

- On dit que M est une matrice colonne si $p = 1$.
- On dit que M est une matrice ligne si $n = 1$.
- On dit que M est une matrice carrée si $n = p$.

Notation :

- On note $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ l'ensemble des matrices à n lignes et p colonnes à coefficients dans \mathbf{K} .
- Si $p = n$, on note $\mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ l'ensemble des matrices carrées à n lignes et à n colonnes.
- Un élément de $\mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ est dit matrice carrée de taille n .
- Soit $M = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$, alors a_{ij} est le coefficient situé sur la $i^{\text{ième}}$ ligne et la $j^{\text{ième}}$ colonne de la matrice M .

Définition 5.2. Soit $M = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$ une matrice carrée de taille n . On dit que :

- (1) M est une matrice triangulaire supérieure (resp. triangulaire strictement su-

périeure) si $a_{ij} = 0$ pour tout $i > j$ (resp. $i \geq j$). C'est-à-dire :

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & a_{nn} \end{pmatrix}, (\text{resp. } M = \begin{pmatrix} 0 & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & a_{n-1,n} \\ 0 & \cdots & \cdots & 0 \end{pmatrix}).$$

(2) M est une matrice triangulaire inférieure (resp. triangulaire strictement inférieure) si $a_{ij} = 0$ pour tout $i < j$ (resp. $i \leq j$). C'est-à-dire :

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{n,n-1} & a_{nn} \end{pmatrix}, (\text{resp. } M = \begin{pmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 \\ a_{21} & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & & \ddots & 0 \\ a_{n1} & \cdots & a_{n,n-1} & 0 \end{pmatrix}).$$

(3) M est une matrice diagonale si $a_{ij} = 0$ pour tout $i \neq j$. C'est-à-dire :

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \ddots & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & a_{n-1,n-1} & 0 \\ 0 & \cdots & \ddots & a_{nn} \end{pmatrix}.$$

(4) M est symétrique (resp. antisymétrique) si $a_{ij} = a_{ji}$ (resp. $a_{ij} = -a_{ji}$) pour tout $1 \leq i, j \leq n$. C'est-à-dire :

$$M = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1n} & a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}, (\text{ resp. } M = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ -a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{1n} & -a_{2n} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}).$$

Définition 5.3. Soit $M = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$. On appelle transposée de M la matrice ${}^tM = (b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq p \\ 1 \leq j \leq n}} \in \mathcal{M}_{p,n}(\mathbf{K})$ où $b_{ij} = a_{ij}$. c'est-à-dire :

$${}^tM = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{21} & \cdots & a_{n1} \\ a_{12} & a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{1p} & a_{2p} & \cdots & a_{np} \end{pmatrix}.$$

Autrement dit, les n lignes de M sont les n colonnes de tM et les p colonnes de M sont les p lignes de tM .

Remarque 5.4. (1) Une matrice carrée M est symétrique, si et seulement si, ${}^tM = M$.

(2) Une matrice carrée M est antisymétrique, si et seulement si, ${}^tM = -M$.

5.1.2 $(\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K}), +, \cdot)$ est un \mathbf{K} -espace vectoriel

Opérations

Soit $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ et $B = (b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$. On définit la matrice $A+B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ de la façon suivante : $A+B = (a_{ij}+b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$. Ainsi

$$\begin{aligned} A+B &= \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{np} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & b_{12} & \cdots & b_{1p} \\ b_{21} & b_{22} & \cdots & b_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & b_{n2} & \cdots & b_{np} \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} a_{11}+b_{11} & a_{12}+b_{12} & \cdots & a_{1p}+b_{1p} \\ a_{21}+b_{21} & a_{22}+b_{22} & \cdots & a_{2p}+b_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}+b_{n1} & a_{n2}+b_{n2} & \cdots & a_{np}+b_{np} \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Remarque 5.5. On ne somme que des matrices de même types.

Définition 5.6. Soit $M = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ et soit $\lambda \in \mathbf{K}$. On définit la matrice λA de $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ par $\lambda A = (\lambda a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}}$. Ainsi

$$\lambda A = \begin{pmatrix} \lambda a_{11} & \lambda a_{12} & \cdots & \lambda a_{1p} \\ \lambda a_{21} & \lambda a_{22} & \cdots & \lambda a_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \lambda a_{n1} & \lambda a_{n2} & \cdots & \lambda a_{np} \end{pmatrix}$$

Théorème 5.7. $(\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K}), +, \cdot)$ est un \mathbf{K} -espace vectoriel d'élément nul $0 = 0_{\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \cdots \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$

Dimension

Définition 5.8. Soit $1 \leq i \leq n$ et $1 \leq j \leq p$. On appelle matrice élémentaire d'indice (i, j) de $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ la matrice E_{ij} , dont tous les coefficients sont nuls sauf à la i ème ligne et la j ème colonne qui vaut 1.

Exemple 5.9. (1) Dans $\mathcal{M}_2(\mathbf{K})$, les matrices élémentaires sont

$$E_{11} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad E_{12} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad E_{21} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad E_{22} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

(2) Dans $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbf{K})$ les matrices élémentaires sont :

$$E_{11} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, E_{n1} = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Théorème 5.10. *La famille $B = (E_{ij}, 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq p)$ est une base de $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$.*

Preuve:

Pour toute matrice $X = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$, on a $X = \sum_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} a_{ij} E_{ij}$. Donc B est

une famille génératrice de $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$. Montrons maintenant que B est libre. Soient $\lambda_{ij} \in \mathbf{K}$, $1 \leq i \leq n$ et $1 \leq j \leq p$ tel que $\sum_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \lambda_{ij} E_{ij} = 0_{\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})}$ et montrons que

$\lambda_{ij} = 0, \forall 1 \leq i \leq n$ et $1 \leq j \leq p$. On a $\sum_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \lambda_{ij} E_{ij} = 0_{\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})}$ est équivalent à

$$\begin{pmatrix} \lambda_{11} & \cdots & \lambda_{1p} \\ \vdots & & \vdots \\ \lambda_{n1} & \cdots & \lambda_{np} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}.$$

Par identification on obtient le résultat $\lambda_{ij} = 0, \forall 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq p$. \square

Corollaire 5.11. *La dimension de l'espace vectoriel $\mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ est $m \times p$. En particulier $\dim \mathcal{M}_n(\mathbf{K}) = n^2$ et $\dim \mathcal{M}_{n,1}(\mathbf{K}) = \dim \mathcal{M}_{1,n}(\mathbf{K}) = n$.*

Exemple 5.12. (1) Soient A_1, A_2, A_3, A_4 les matrices de $\mathcal{M}_2(\mathbf{R})$ suivantes :

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad A_3 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_4 = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

Montrons que $B = (A_1, A_2, A_3, A_4)$ est une base de $\mathcal{M}_2(\mathbf{R})$. Nous remarquons que $\text{card}(B) = 4 = \dim \mathcal{M}_2(\mathbf{R})$. Donc pour que B soit une base de $\mathcal{M}_2(\mathbf{R})$ il suffit que B soit libre sur $\mathcal{M}_2(\mathbf{R})$. Soient $\lambda_1, \dots, \lambda_4 \in \mathbf{R}$, tel que $\lambda_1 A_1 + \lambda_2 A_2 + \lambda_3 A_3 + \lambda_4 A_4 = 0$. Montrons que $\lambda_1 = \dots = \lambda_4 = 0$. On a $\lambda_1 A_1 + \lambda_2 A_2 + \lambda_3 A_3 + \lambda_4 A_4 = 0$ est équivalent à

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 & \lambda_3 - \lambda_4 \\ \lambda_3 + \lambda_4 & \lambda_1 - \lambda_2 + \lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

Qui est équivalent à

$$\begin{cases} \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 = 0, \\ \lambda_3 - \lambda_4 = 0, \\ \lambda_3 + \lambda_4 = 0, \\ \lambda_1 - \lambda_2 + \lambda_3 = 0. \end{cases}$$

On déduit facilement que $\lambda_1 = \lambda_2 = \lambda_3 = \lambda_4 = 0$.

(2) Montrons que :

$$\mathcal{F} = \left\{ \begin{pmatrix} a + b & -a - b \\ 2a + b & -a + 2b \end{pmatrix} \mid a, b \in \mathbf{K} \right\}$$

est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_2(\mathbf{K})$. On a

$$\begin{aligned} \mathcal{F} &= \left\{ \begin{pmatrix} a & -a \\ 2a & -a \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b & -b \\ b & 2b \end{pmatrix} \mid a, b \in \mathbf{K} \right\} \\ &= \left\{ a \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix} + b \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \mid a, b \in \mathbf{K} \right\} \\ &= \text{vect} \left(\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 2 & -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} \right). \end{aligned}$$

Par suite \mathcal{F} est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_2(\mathbf{K})$.

(3) Soit $H = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid a + b + c + d = 0, \forall a, b, c, d \in \mathbf{K} \right\}$. Montrons que H est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_2(\mathbf{K})$. Soit f l'application suivante

$$\begin{aligned} f : \mathcal{M}_2(\mathbf{K}) &\rightarrow \mathbf{K} \\ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} &\mapsto a + b + c + d. \end{aligned}$$

Il est facile à vérifier que f est une application linéaire, c'est-à-dire, pour tous $\lambda, \beta \in \mathbf{K}$, $A, B \in \mathcal{M}_2(\mathbf{K})$ on a $f(\lambda A + \beta B) = \lambda f(A) + \beta f(B)$. On a

$$\begin{aligned} \ker f &= \{M \in \mathcal{M}_2(\mathbf{K}) \mid f(M) = 0\} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid a + b + c + d = 0 \right\} \end{aligned}$$

On remarque que $\ker f = H$ et on sait que le noyau d'une application linéaire est un sous-espace vectoriel. On déduit alors que H est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_2(\mathbf{K})$.

5.1.3 Sous-espaces des matrices diagonales et triangulaires

Proposition 5.13. $\mathcal{D}_n(\mathbf{K})$ l'ensemble des matrices diagonales de $\mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ de dimension n .

Remarque 5.14. Une base de $\mathcal{D}_n(\mathbf{K}) = \left\{ M \in \mathcal{M}_n(\mathbf{K}) \mid M = \begin{pmatrix} a_{11} & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & a_{nn} \end{pmatrix}, a_{ij} \in \mathbf{K} \right\}$

est $B_1 = (E_{11}, \dots, E_{nn})$.

Proposition 5.15. (1) L'ensemble des matrices triangulaires supérieures (resp. triangulaires inférieures) est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ de dimension $\frac{n(n+1)}{2}$.

(2) L'ensemble des matrices triangulaires strictement supérieures (resp. triangulaires strictement inférieures) est un sous-espace vectoriel de $\mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ de dimension $\frac{n(n-1)}{2}$.

Remarque 5.16. (1) $\text{vect}(E_{ij}, \forall 1 \leq i \leq j \leq n)$ est l'ensemble des matrices triangulaires supérieures.

- (2) $\text{vect}(E_{ij}, \forall 1 \leq i < j \leq n)$ est l'ensemble des matrices triangulaires strictement supérieures
- (3) $\text{vect}(E_{ij}, \forall 1 \leq j < i \leq n)$ est l'ensemble des matrices triangulaires strictement inférieures.
- (4) $\text{vect}(E_{ij}, \forall 1 \leq j < i \leq n)$ est l'ensemble des matrices triangulaires strictement inférieures.

Exercice Montrer que :

- (1) $\mathbf{T}_n^{\geq}(\mathbf{K}) \oplus \mathbf{T}_n^{<}(\mathbf{K}) = \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$.
- (2) $\mathbf{T}_n^{\leq}(\mathbf{K}) \oplus \mathbf{T}_n^{>}(\mathbf{K}) = \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$.

5.1.4 Propriétés du produit matriciel

Soient $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq p}} \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K}), B = (b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq p \\ 1 \leq j \leq q}} \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbf{K})$. On définit la matrice $C = A \times B = AB = (c_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq q}} \in \mathcal{M}_{n,q}(\mathbf{K})$, par $\forall 1 \leq i \leq n, \forall 1 \leq j \leq q$, $c_{ij} = \sum_{k=1}^p a_{ik}b_{kj}$.

Exemple Vérifier que pour tous $E_{ij}, E_{kl} \in \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$, on a $E_{ij}E_{kl} = \delta_{jk}E_{il}$.

Attention : Pour que cette multiplication matricielle soit possible il est nécessaire que le nombre de colonnes de A soit égal au nombre de ligne de B . On apprend : "type(n,p) × type(p,q)=type(n,q).

Exemple 5.17.

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & -1 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 1 \times 1 + 2 \times 2 & 0 + 2 \times 1 & 0 + 2 \times -1 \\ -1 \times 1 + 1 \times 2 & 0 + 1 \times 1 & 0 + 1 \times -1 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} 5 & 2 & -2 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Remarque 5.18. Si les types de A et B permettent de calculer AB et BA , alors en général on n'a pas $AB = BA$. Par exemple :

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \\ \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} &= \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \end{aligned}$$

Proposition 5.19. (1) Pour tout $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K}), B \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbf{K}), C \in \mathcal{M}_{q,m}$, on a $(AB)C = A(CB)$;

- (2) pour tous $A, B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ et $C \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbf{K})$, on a $(A + B)C = AC + BC$;
- (3) pour tous $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ et $B, C \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbf{K})$, on a $A(B + C) = AB + AC$;
- (4) Pour tout $A \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K}), B \in \mathcal{M}_{p,q}(\mathbf{K})$, et pour tout $\lambda \in \mathbf{K}$, on a $\lambda(AB) = (\lambda A)B = A(\lambda B)$.

Remarque 5.20. Dans l'ensemble des matrices $\mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ des matrices carrées, la multiplication est une loi de composition interne. Elle admet comme élément neutre la matrice diagonale

$$I_n = \begin{pmatrix} 1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & 1 \end{pmatrix}$$

Puissance d'une matrice

Définition 5.21. Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$, on note $A^0 = I_n$, $A^1 = A$, $A^2 = A \times A$, \dots , $A^m = A \times \dots \times A$ (m termes).

Attention : $(A + B)^2 = A^2 + AB + BA + B^2 \neq A^2 + 2AB + B^2$
 $(A + B)^3 = A^3 + A^2B + ABA + Ba^2 + AB^2 + BAB + B^3$.

Matrices inversibles

Définition 5.22. Une matrice $A \in \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ est dite inversible s'il existe $B \in \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$ vérifiant $AB = BA = I_n$. Cette matrice B est alors unique, c'est l'inverse de A noté A^{-1} .

Exemple 5.23. La matrice I_n est inversible et $I_n^{-1} = I_n$.

Proposition 5.24. Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbf{K})$.

- (1) Si A et B sont inversibles alors $(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.
- (2) Si A est inversible alors A^{-1} est inversible et $(A^{-1})^{-1} = A$.

Définition 5.25. On note $\mathbf{GL}(n)(\mathbf{K})$ l'ensemble des matrices inversibles de $\mathcal{M}_n(\mathbf{K})$.

Proposition 5.26. $(\mathbf{GL}(n)(\mathbf{K}), \times)$ est un groupe.

Exemple 5.27. Soit $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$. On vérifie par le calcul que $A^2 - 5A = 2I_2$. Par suite $A(\frac{1}{2}A - \frac{5}{2}I_2) = I_2$. On conclut alors que $A^{-1} = \frac{1}{2}A - \frac{5}{2}I_2$.

Remarque 5.28. La somme de deux matrices inversibles n'est pas toujours une matrice inversible. Par exemple :

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Détermination pratique de l'inverse d'une matrice carrée inversible

Lemme 5.29. Soient $A, B \in \mathcal{M}_{n,p}(\mathbf{K})$ si $AX = BX, \forall X \in \mathcal{M}_{p,1}(\mathbf{K})$ alors $A = B$.

Comment chercher l'inverse d'une matrice carrée $A \in \text{GL}(n)(\mathbf{K})$: Soit $A = (a_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}} \in \mathbf{GL}(n)(\mathbf{K})$. On introduit $X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbf{K})$ et $Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = AX \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbf{K})$. On a

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}.$$

Qui est équivalent à

$$\begin{cases} y_1 = a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n \\ \vdots \\ y_n = a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \cdots + a_{nn}x_n. \end{cases}$$

Si cela est possible, on résout ce système dont les inconnus sont x_1, \dots, x_n et on obtient :

$$(S) : \begin{cases} x_1 = b_{11}y_1 + b_{12}y_2 + \cdots + b_{1n}y_n \\ \vdots \\ x_n = b_{n1}y_1 + b_{n2}y_2 + \cdots + b_{nn}y_n. \end{cases} \quad (5.1)$$

Soit $B = (b_{ij})_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}} \in \mathbf{GL}(n)(\mathbf{K})$. Le système (S) est équivalent à $X = BY$. Ainsi $I_n X = BAX, \forall X \in \mathcal{M}_{n,1}(\mathbf{K})$, on a $I_n = BA$ donc $A^{-1} = B$

Exemple 5.30. Soit $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_3(\mathbf{R})$. Déterminons A^{-1} . Soient $X =$

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}, Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \in \mathcal{M}_{3,1}(\mathbf{R}) \text{ tel que } Y = AX. \text{ On a :}$$

$$\begin{cases} y_1 = x_2 + x_3 \\ y_2 = x_1 + x_3 \\ y_3 = x_1 + x_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = y_1 - x_3 \\ x_3 = \frac{1}{2}(y_2 - y_3 + y_1) \\ x_1 = y_3 - y_1 + x_3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x_2 = \frac{1}{2}(y_1 - y_2 + y_3) \\ x_3 = \frac{1}{2}(y_1 + y_2 - y_3) \\ x_1 = \frac{1}{2}(-y_1 + y_2 + y_3) \end{cases}$$

On déduit alors que $A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$